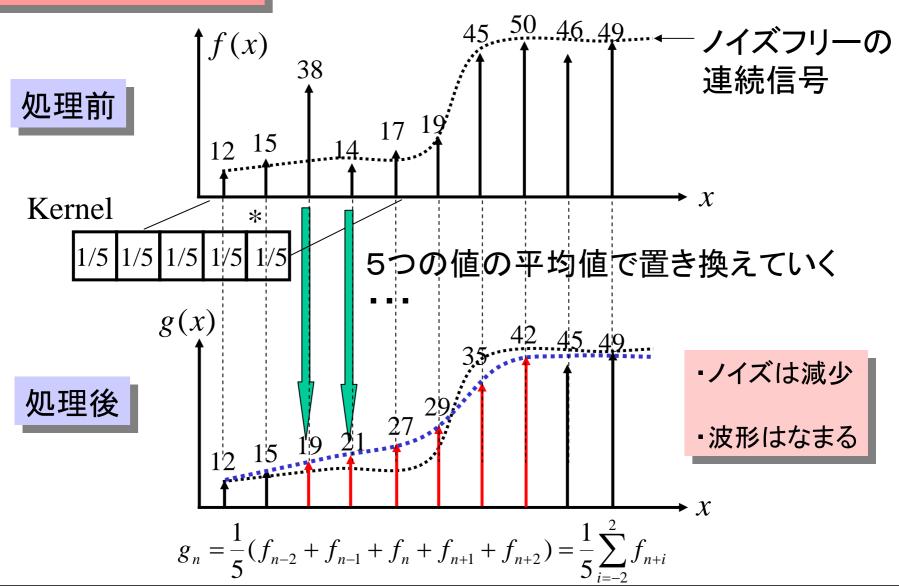
#### 画像のフィルタリング処理

#### 講義内容

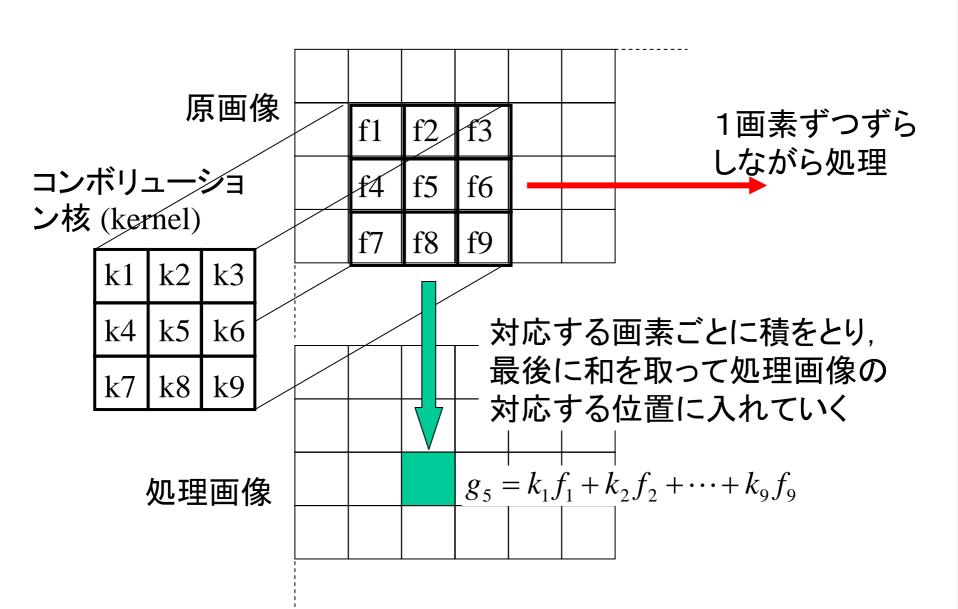
- ■実空間フィルタリング
  - ■平滑化(LPF)
  - ■エッジ強調(HPF)
  - ■Laplacian of Gaussian (LOG)フィルタ(BPF)
- ■周波数空間フィルタリング
  - ■LPF, HPF, BPF
  - ■周波数選択的フィルタ
- ■線形シフトインバリアントシステムと劣化画像復元
  - ■線形システム
  - ■劣化画像の復元
- ■MATLABを用いたデモ

### ノイズ除去(1)平滑化処理 -1次元-

#### 5点の平滑化の場合



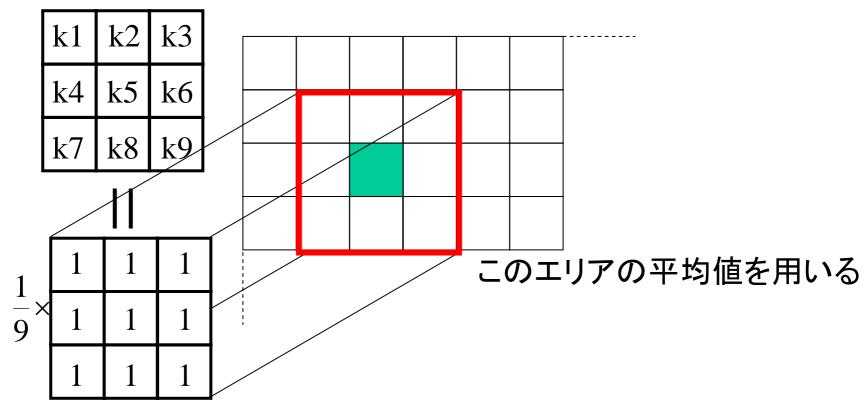
### デジタル画像に対するコンボリューション処理



# ノイズ除去(1)平滑化処理 - 2次元-

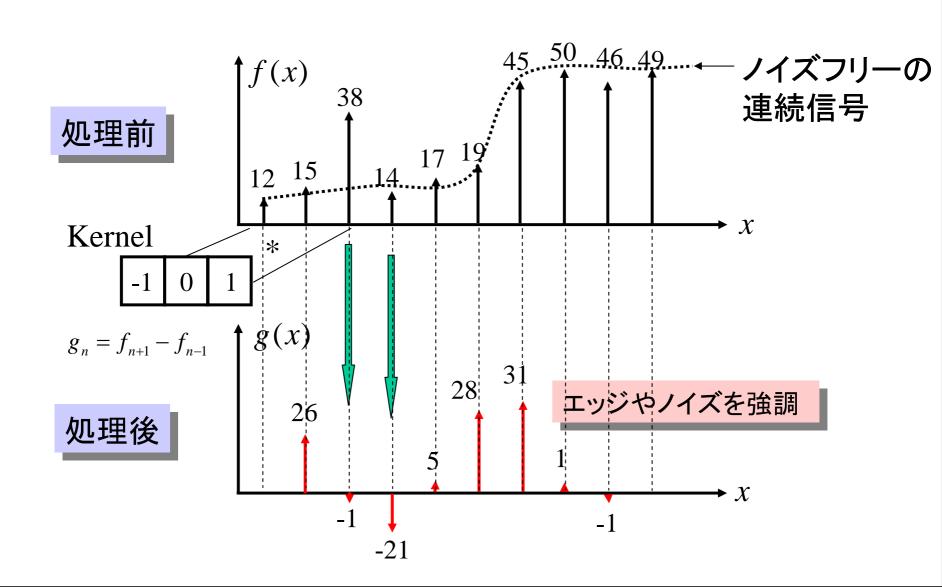
#### 3×3の平滑化の場合

コンボリューション核<sup>®</sup> (kernel)



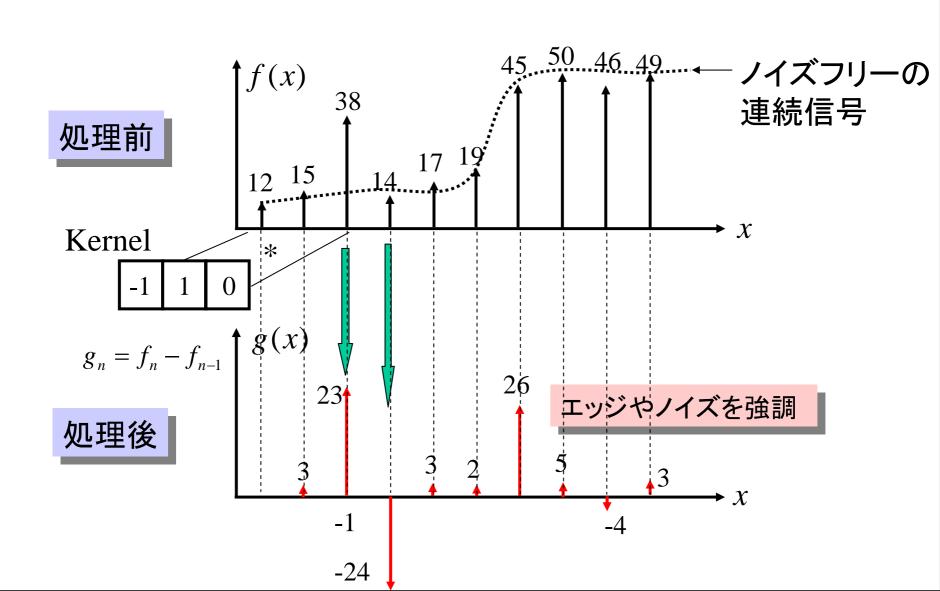
### エッジ強調 ー1次元ー

差分フィルタ: 近傍領域の差分値で置き換えていく方法



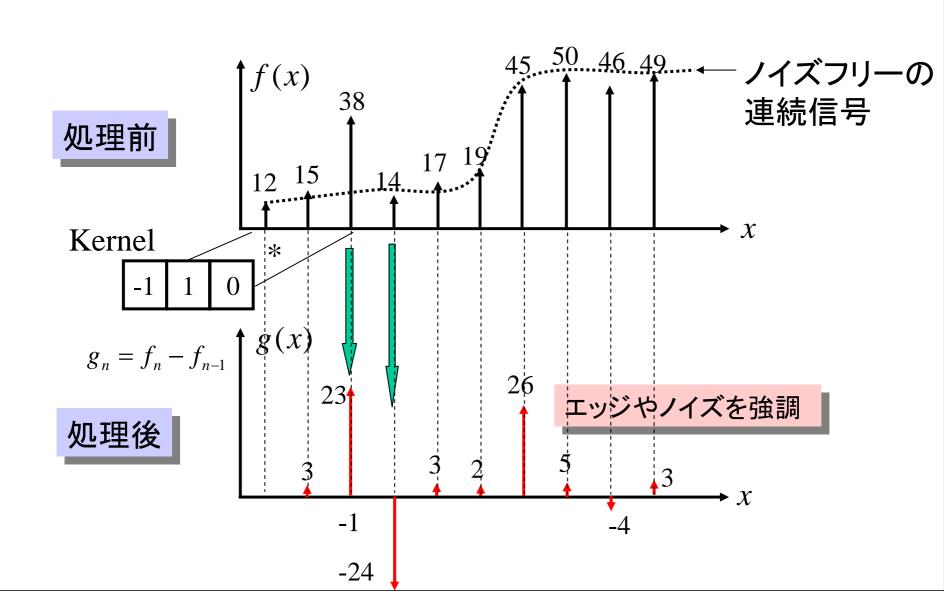
## エッジ強調 -1次元-

差分フィルタ: 近傍領域の差分値で置き換えていく方法



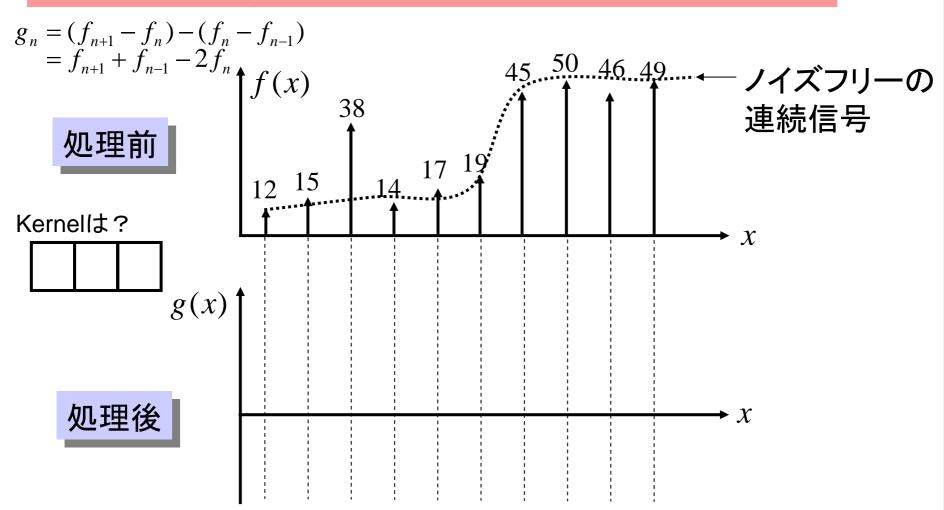
# エッジ強調 -1次元-

差分フィルタ: 近傍領域の差分値で置き換えていく方法



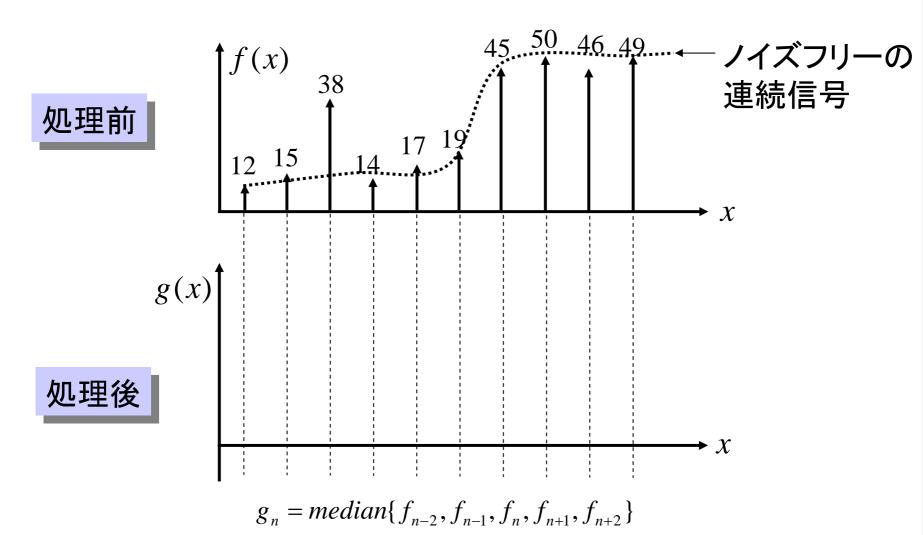
# エッジ強調ー1次元一 ラプラシアンフィルタ

差分フィルタ: 近傍領域の2階微分(ラプラシアン)で置き換えていく方法



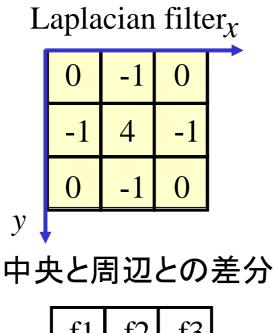
## ノイズ除去ー1次元一 メディアンフィルタ

差分フィルタ: 近傍領域の中央値(メディアン)で置き換えていく方法

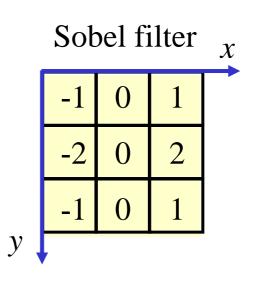


注:この処理は線形演算ではなく、コンボリューション処理とは呼ばない

# エッジ強調フィルタ -2次元-



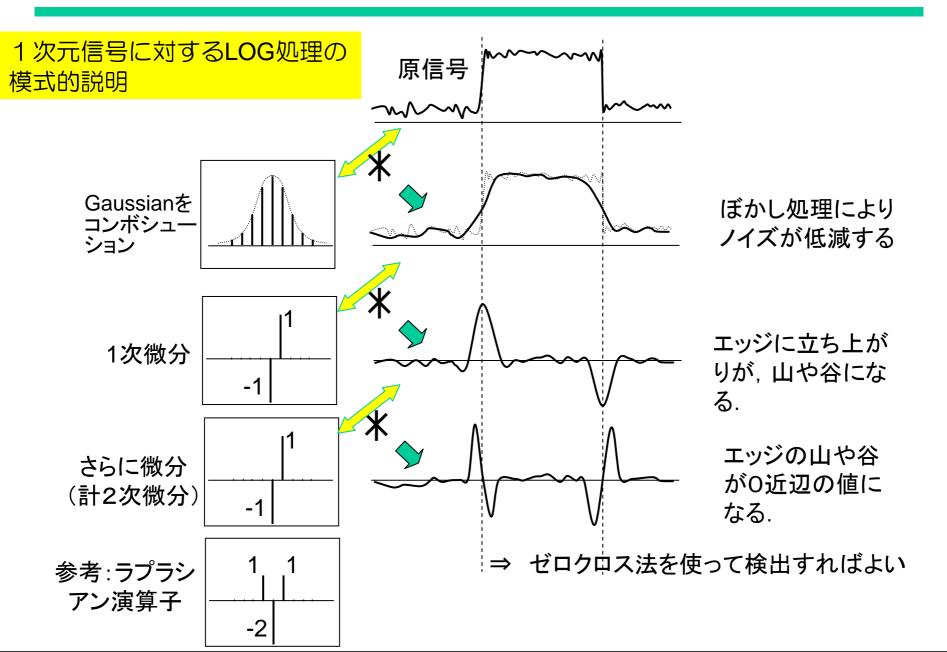
f1	f2	f3
f4	f5	f6
f7	f8	f9



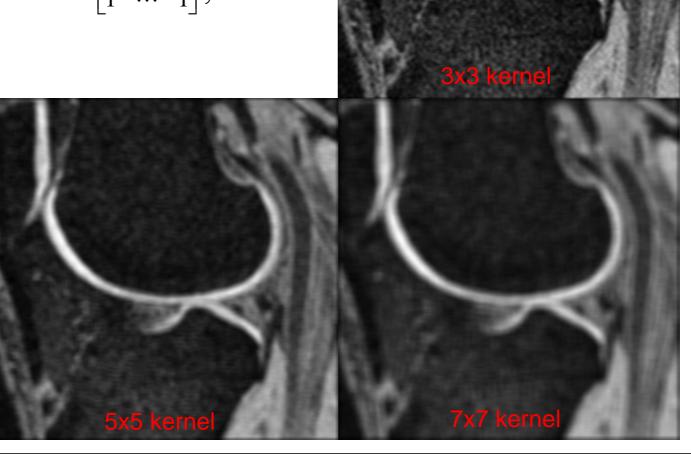
x方向には差分 y方向には平滑化

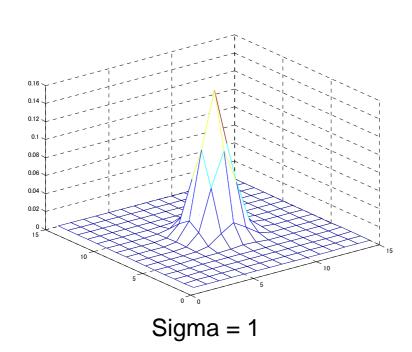
y方向の2回差分  $(f_8 - f_5) - (f_5 - f_2)$ x方向の2回差分  $(f_6 - f_5) - (f_5 - f_4)$ 

### Laplacian of Gaussian (LoG) フィルタ



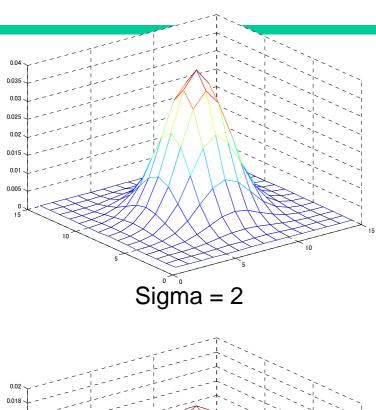
Kernel:  $\frac{1}{n^2} \begin{bmatrix} 1 & \cdots & 1 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & \cdots & 1 \end{bmatrix}$  r

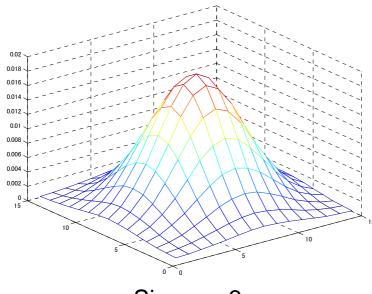




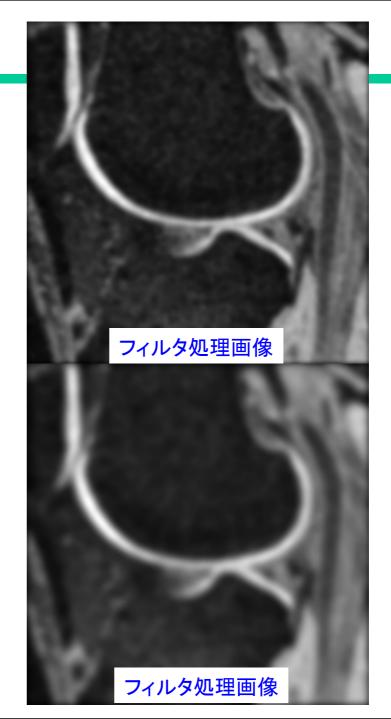


#### 平滑化 フィルタ(Gaussian kernel)

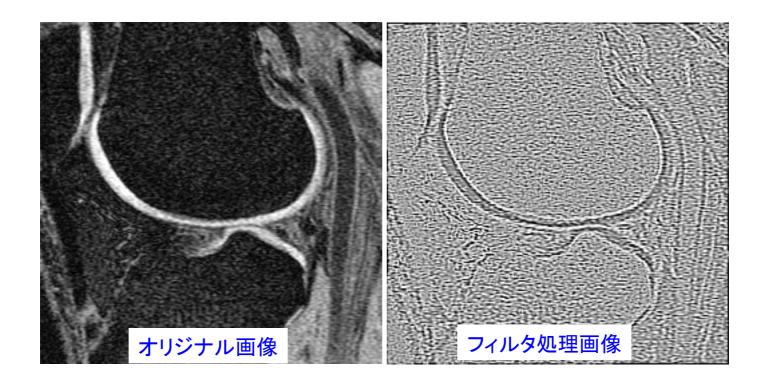




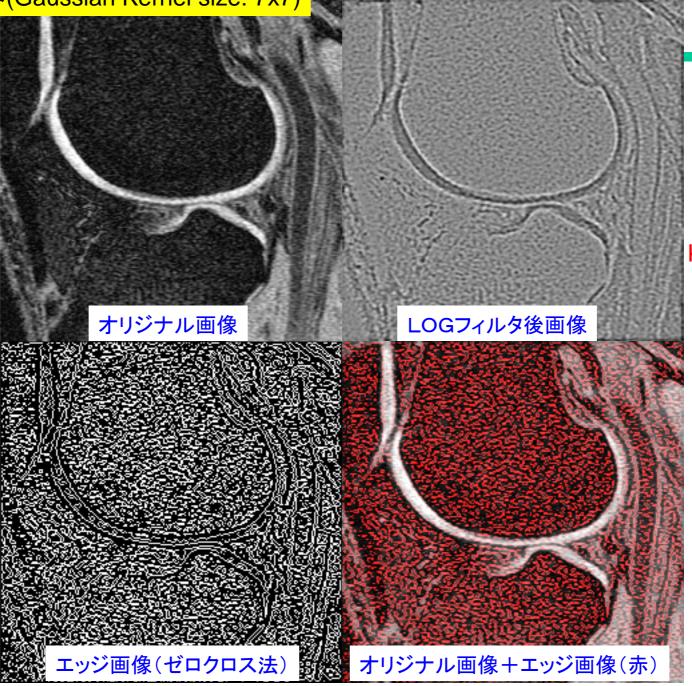
Sigma = 3



#### Laplacianフィルタ

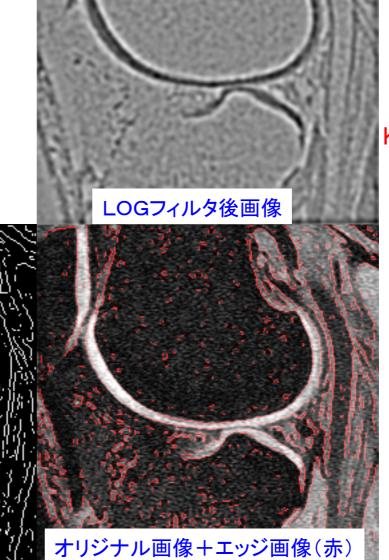


LOG フィルタ(Gaussian Kernel size: 7x7)



Gaussian Kernel size: 7x7 LOG フィルタ(Gaussian Kernel size: 13x13)

エッジ画像(ゼロクロス法)



Gaussian Kernel size: 13x13

